現況を観測して、座標を記録します。

# 6-1 任意点を観測する

現況の任意の場所を観測して座標を記録します。

## ■ 放射観測を起動します

- ホーム画面の [観測] を タップします。
- 2 [放射] をタップします。









基本操作-101

## 背景に CAD 図面を表示するには

図面が取り込まれている場合は、 [条件] で背景に表示する図面を選択できます。 測設や観測の「平面」表示では、画面上が北(0度)になるように、図面が回転します。



## ■ プリズムをロックします(自動追尾の場合)

- [リモコン] をタップします。
- リモコンで器械をプリズムの 方向に向けてから [サーチ]をタップします。



外側をタッチすると、早く動きます。 内側をタッチすると、ゆっくり動きます。

3 プリズムがロックされると 「サーチ完了」 と表示されます。 【閉じる】をタップします。

プリズムがロックされ追尾中の
 場合は、自動追尾のアイコンに「〇」が表示されます。



プリズムがロックされると自動で測距が開始されます。 測距を停止する場合は、 [測距停止] タップします。 測距を再開する場合は、 [測距開始] をタップします。

## ■現地を観測して記録します



#### 自動視準の場合は

[リモコン] で器械をプリズム方向 に向けてから [測距] をタップする と、自動視準して測定します。

#### CIMPHONY Plus に座標を自動送信する

クラウドサービス「CIMPHONY Plus」との連携中は、 [記録] 時に「接続先の現場」に座標を自動送信 します。

連携方法については「遠隔検査」の「CIMPHONY Plusと連携する」を参照してください。

### 「GNSS 振向」で器械を携帯端末の方向へ向けることができます

ワンマンで観測する場合、リモコン画面の「GNSS振向」を タップすると、携帯端末のGPSを使用して自分の方向に 器械を振り向かせることができます。振り向き後は「サーチ」 してプリズムをロックしてください。

※モーター搭載機(TSの接続方法が「自動視準」または「自動追尾」)のみの機能です。
※ホーム画面の「メニュー] ー [座標系 設定]で 座標系が設定されている必要があります。
※器械設置時は「GNSS振向」は使用できません。
※衛星の状況などにより、振り向きの精度が悪い場合が あります。



6-2 路線上に誘導しながら観測する

路線上または路線をオフセットした線上に誘導しながら、現況を観測して座標を記録 します。

■ 路線観測を起動します

- ホーム画面の [観測] を タップします。
- 2 [路線]をタップします。





- 利用する線形の条件を 設定します。
- 【観測】をタップします。路線観測が起動します。

幅杭など、線形をオフセットした線上を観測する場合は、左または右のオフセット値を入力します。







## 背景に CAD 図面を表示するには

図面が取り込まれている場合は、[条件] で背景に表示する図面を選択できます。 測設や観測の「平面」表示では、画面上が北(0度)になるように、図面が回転します。



### 簡易的な線形を組み観測に使用するには(ライン観測)

事前に線形データを取り込んでいなくても、座標を2点指定して簡易的な線形を組み、観測 に使用することができます。簡易線形は1現場で共通して保持します。



#### 【横断方向(高さ)】

線形のZ座標の設定方法を選択します。[比例計算]では線形の高さを1点目と 2点目の比例計算から決定します。1点目、2点目両方のZ座標が設定されている 必要があります。[1点勾配]では1点目から2点目にかけて、入力した勾配を考 慮して高さを算出します。1点目に座標が設定されていれば使用できます。 [使用しない]は高さが設定されていない線形の場合に選択します。

## ■プリズムをロックします(自動追尾の場合)

[リモコン] をタップします。

 リモコンで器械をプリズムの 方向に向けてから [サーチ]をタップします。





外側をタッチすると、早く動きます。 内側をタッチすると、ゆっくり動きます。

3 プリズムがロックされると 「サーチ完了」 と表示されます。 【閉じる】をタップします。

プリズムがロックされ追尾中の
 場合は、自動追尾のアイコンに「〇」が表示されます。



プリズムがロックされると自動で測距が開始されます。 測距を停止する場合は、 [測距停止] タップします。 測距を再開する場合は、 [測距開始] をタップします。

■現地を観測して記録します



#### 自動視準の場合は

[リモコン] で器械をプリズム方向 に向けてから [測距] をタップする と、自動視準して測定します。

#### CIMPHONY Plus に座標を自動送信する

クラウドサービス「CIMPHONY Plus」との連携中は、 [記録]時に「接続先の現場」に座標を自動送信 します。

連携方法については「遠隔検査」の「CIMPHONY Plusと連携する」を参照してください。

### 「GNSS 振向」で器械を携帯端末の方向へ向けることができます

ワンマンで観測する場合、リモコン画面の「GNSS振向」を タップすると、携帯端末のGPSを使用して自分の方向に 器械を振り向かせることができます。振り向き後は「サーチ」 してプリズムをロックしてください。

※モーター搭載機(TSの接続方法が「自動視準」または「自動追尾」)のみの機能です。
※ホーム画面の「メニュー] ー [座標系 設定]で 座標系が設定されている必要があります。
※器械設置時は「GNSS振向」は使用できません。
※衛星の状況などにより、振り向きの精度が悪い場合が あります。



6-3 路線の横断方向上に誘導しながら観測する

路線の横断線上に誘導しながら、現況の変化点を観測して座標を記録します。

## ■ 横断放射を起動します

- ホーム画面の [観測] を タップします。
- [横断放射]をタップ します。





>

記録

- 利用する線形の条件を 設定します。
- 【観測】をタップします。 横断放射が起動します。
- 5 観測する測点を選択 します。



構新

指定したプラス杭は、路線に登録されます。

## ■プリズムをロックします(自動追尾の場合)

[リモコン] をタップします。

リモコンで器械をプリズムの 方向に向けてから [サーチ]をタップします。





外側をタッチすると、早く動きます。 内側をタッチすると、ゆっくり動きます。

3 プリズムがロックされると 「サーチ完了」 と表示されます。 【閉じる】をタップします。

 プリズムがロックされ追尾中の 場合は、自動追尾のアイコンに「〇」が表示されます。



プリズムがロックされると自動で測距が開始されます。 測距を停止する場合は、 [測距停止] タップします。 測距を再開する場合は、 [測距開始] をタップします。

## ■現地を観測して記録します



### 断面離れとは

選択した測点の横断線との離れ距離です。 離れが「0」の時、横断線上になります。

#### 自動視準の場合は

[リモコン] で器械をプリズム方向に向けて から [測距] をタップすると、自動視準して 測定します。

### [垂線] モードとは

[平面]にて、座標点あるいは図面上の点から線形までの垂線の足を目標点としてセットすることができます。





2 観測位置に着いたら [記録] をタップします。



3 [点名]を入力し、 「OK】をタップします。 2点目以降は記録した 点が結線され、現況の形 状が確認できます。





### ノンプリズム観測で横断上の点を一括計測するには

ノンプリズム観測を活用し、横断上にピッチ割りした点を一括計測することができます。手順を 以下に記載します。

 通常観測で、左右端や センターなど2点以上を 計測(記録)して、
 [ノンプリ連続]をタップ します。
 [開始]をタップし、
 ピッチ割りの始点をタップ

2 [終了]をタップし、 ピッチ割りの終点をタップ します。

します。

[測距/測距開始]を タップし、ピッチを設定しま す。

 偏角、記録を繰り返しま す。

> 観測した点には○が付き ます。失敗点には×が付 きます。([再測]で失 敗点を指定して再測でき ます。)



### 「GNSS 振向」で器械を携帯端末の方向へ向けることができます

ワンマンで観測する場合、リモコン画面の「GNSS振向」を タップすると、携帯端末のGPSを使用して自分の方向に 器械を振り向かせることができます。振り向き後は「サーチ」 してプリズムをロックしてください。

※モーター搭載機(TSの接続方法が「自動視準」または「自動追尾」)のみの機能です。
※ホーム画面の「メニュー] ー [座標系 設定]で 座標系が設定されている必要があります。
※器械設置時は「GNSS振向」は使用できません。
※衛星の状況などにより、振り向きの精度が悪い場合が あります。



6-4 標高を観測する

トータルステーションをレベルとして使用して標高を計測します。

## ■レベル観測を起動します

- ホーム画面の [観測] を タップします。
- 2 [レベル] をタップします。





## BM点を設定し、

[測距] をタップします。

以下のようにあらかじめ器械設 置した器械点に器械高があれ ばBM標高がセットされた状態に なります。 BM点 х 99.650 T-2 -100.600 図面 座標 5.200 BM標高 5.200 m 1.000 m ミラー高



[観測]をタップします。

4

## ■観測して記録します

[目標点]、[目標高]
 を設定します。



X,Y座標を設定する場 合は [目標点]をセット します。(リストあるいは 図面上で選択します。) [目標点] にZ座標が

ここには、
 <

記録されます。



#### CIMPHONY Plus に座標を自動送信する

クラウドサービス「CIMPHONY Plus」との連携中は、 [記録] 時に「接続先の現場」に座標を自動送信します。ただし登録す る座標値がZ座標値しかない場合は、連携中でも座標を送信し ません。

連携方法については「遠隔検査」の「CIMPHONY Plusと連携する」を参照してください。